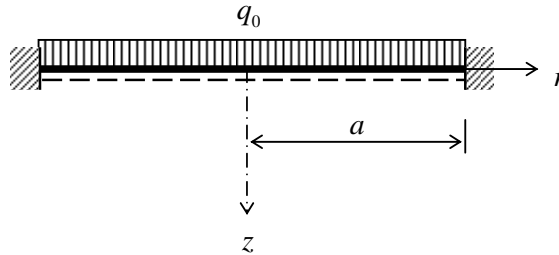


Osa III: Kimmoiset laatat

3. Laatan yhtälöt sylinterikoordinaatistossa

Tehtävä 3.1¹:

Määritetään oheisen, tasaisen kuorman q_0 kuormittaman, jäykästi kiinnitetyn ympyrälaatan taipuman ja jännitysresultanttien jakautumat.



Ratkaisu:

Kaavakokoelman (s. 16) perusteella ympyrälaatan ratkaisu integrointivakioiden avulla lausuttuna on

$$\begin{aligned} w(r) &= C_1 + C_2 r^2 + \bar{w}(r), \\ \varphi_r(r) &= 2C_2 r + \bar{\varphi}_r(r), \\ M_r(r) &= -2D(1+\nu)C_2 + \bar{M}_r(r), \\ M_\phi(r) &= -2D(1+\nu)C_2 + \bar{M}_\phi(r), \\ Q_r(r) &= -\frac{4D}{r}C_4 + \bar{Q}_r(r) \end{aligned} \quad (a)$$

ja yksityisratkaisu (tasainen kuorma q_0) on:

$$\bar{w}(r) = \frac{1}{64} \frac{q_0}{D} r^4, \quad \bar{\varphi}_r = \frac{1}{16} \frac{q_0}{D} r^3, \quad \bar{M}_r = -\frac{3+\nu}{16} q_0 r^2, \quad \bar{M}_\phi = -\frac{1+3\nu}{16} q_0 r^2, \quad \bar{Q}_r = -\frac{1}{2} q_0 r. \quad (b)$$

Reunaehdot laatan jäykästi kiinnitetyllä reunalla ovat $w(a) = 0$ ja $\varphi_r(a) = 0$. Niistä seuraa yhtälöt

$$\begin{aligned} w(a) &\equiv C_1 + C_2 a^2 + \underbrace{\frac{q_0 a^4}{64D}}_{\bar{w}(a)} = 0, \\ \varphi_r(a) &\equiv 2C_2 a + \underbrace{\frac{q_0 a^3}{16D}}_{\bar{\varphi}_r(a)} = 0. \end{aligned}$$

joista saadaan integrointivakioille

$$C_1 = \frac{1}{64} \frac{q_0 a^4}{D}, \quad C_2 = -\frac{1}{32} \frac{q_0 a^2}{D}.$$

Sijoittamalla nämä ja yksityisratkaisun lausekkeet (b) lausekkeisiin (a) saadaan

¹ Tämä sama tehtävä on käsitelty luentomonisteessa.

$$w(r) = \frac{q_0 a^4}{64D} - \frac{q_0 a^2}{32D} r^2 + \frac{q_0}{64D} r^4 = \frac{q_0}{64D} (a^4 - 2a^2 r^2 + r^4)$$

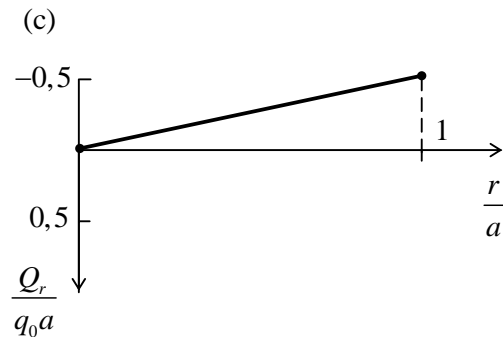
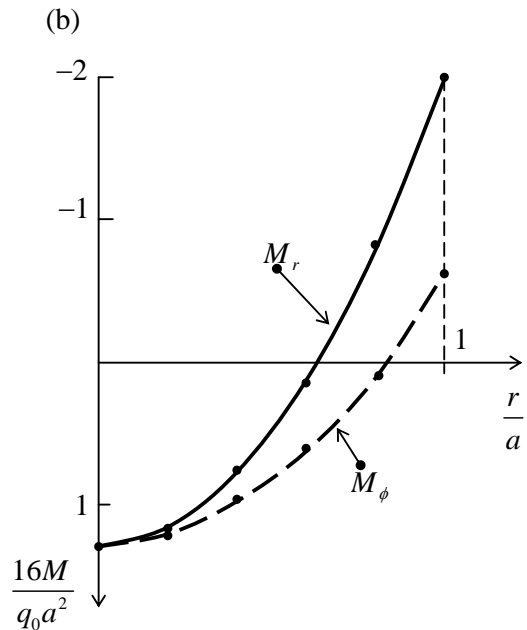
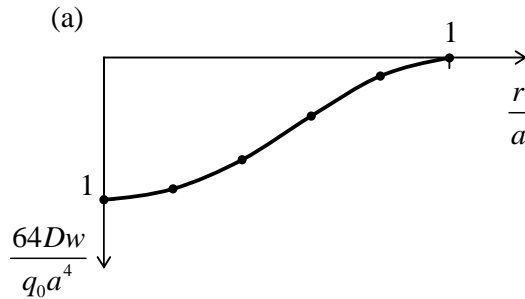
$$= \frac{q_0}{64D} (a^2 - r^2)^2,$$

$$M_r(r) = -2D(1+\nu) \left(-\frac{q_0 a^2}{32D} \right) - \frac{3+\nu}{16} q_0 r^2 = \frac{q_0}{16} [(1+\nu)a^2 - (3+\nu)r^2],$$

$$M_\phi(r) = -2D(1+\nu) \left(-\frac{q_0 a^2}{32D} \right) - \frac{1+3\nu}{16} q_0 r^2 = \frac{q_0}{16} [(1+\nu)a^2 - (1+3\nu)r^2],$$

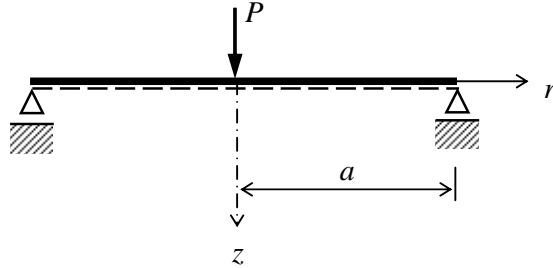
$$Q_r(r) = -\frac{1}{2} q_0 r.$$

Oheisissa kuvissa (a), (b) ja (c) on esitetty taipuman, taivutusmomenttien ja leikkausvoiman kuvaajat, kun Poissonin vako on $\nu = 0,3$.



Tehtävä 3.2²:

Määritetään oheisen, keskipisteestään pistekuorman F kuormittaman, vapaasti tuetun ympyrälaatan taipuman ja jännitysresultanttien jakautumat.



Ratkaisu:

Kaavakokoelman (s. 16) perusteella ympyrälaatan, jonka keskellä on pistekuorma, ratkaisu integrointivakioiden avulla lausuttuna on

$$\begin{aligned}
 w(r) &= C_1 + C_2 r^2 + \frac{P}{8\pi D} r^2 \ln \frac{r}{r_0} + \bar{w}(r) \\
 \varphi_r(r) &= 2C_2 r + \frac{P}{8\pi D} r \left(2 \ln \frac{r}{r_0} + 1 \right) + \bar{\varphi}(r), \\
 M_r(r) &= -2D(1+\nu)C_2 - \frac{P}{8\pi} \left[2(1+\nu) \ln \frac{r}{r_0} + 3 + \nu \right] + \bar{M}_r(r), \\
 M_\phi(r) &= -2D(1+\nu)C_2 - \frac{P}{8\pi} \left[2(1+\nu) \ln \frac{r}{r_0} + 1 + 3\nu \right] + \bar{M}_\phi(r), \\
 Q_r(r) &= -\frac{P}{2\pi} \frac{1}{r} C_2 + \bar{Q}_r(r),
 \end{aligned} \tag{a}$$

Koska jakautunutta kuormaa ei ole, yksityisratkaisu häviää, eli

$$\bar{w}(r) = \bar{\varphi}(r) = \bar{M}_r(r) = \bar{Q}_r(r) = 0. \tag{b}$$

Jos valitaan $r_0 = a$, ratkaisu saa muodon

² Tämä sama tehtävä on käsitelty hieman perusteellisemmin luentomonisteessa.

$$\begin{aligned}
w(r) &= C_1 + C_2 r^2 + \frac{P}{8\pi D} r^2 \ln \frac{r}{a}, \\
\varphi_r(r) &= 2C_2 r + \frac{P}{8\pi D} r (2 \ln \frac{r}{a} + 1), \\
M_r(r) &= -2D(1+\nu)C_2 - \frac{P}{8\pi} [2(1+\nu) \ln \frac{r}{a} + 3 + \nu], \\
M_\phi(r) &= -2D(1+\nu)C_2 - \frac{P}{8\pi} [2(1+\nu) \ln \frac{r}{a} + 1 + 3\nu], \\
Q_r(r) &= -\frac{P}{2\pi} \frac{1}{r}.
\end{aligned} \tag{c}$$

Reunaehdot laatan vapaasti tuetulla reunalla ovat $w(a) = 0$ ja $M_r(a) = 0$. Niistä seuraa yhtälöt

$$\begin{aligned}
w(a) &\equiv C_1 + C_2 a^2 = 0, \\
M_r(a) &\equiv -2D(1+\nu)C_2 - \frac{P}{8\pi} (3 + \nu) = 0,
\end{aligned}$$

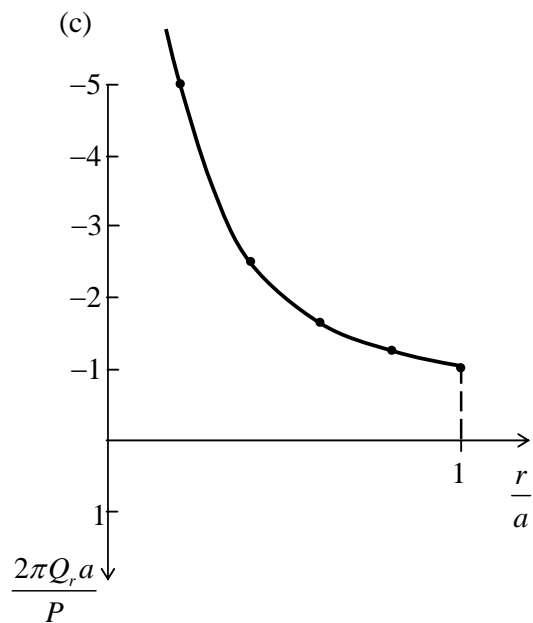
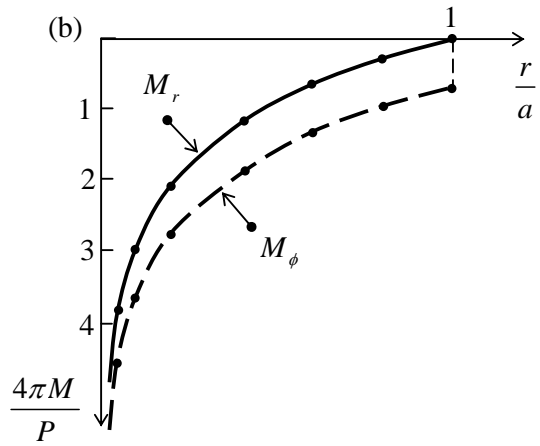
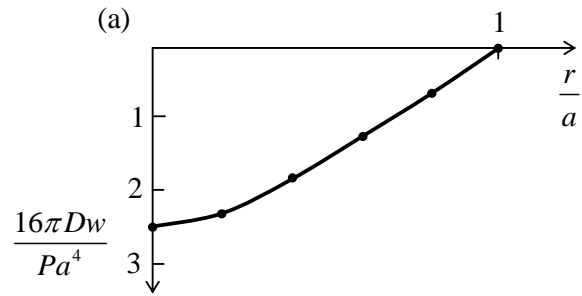
joiden ratkaisuna saadaan integrointivakioille

$$C_1 = \frac{Pa^2}{16\pi D} \frac{3+\nu}{1+\nu}, \quad C_2 = -\frac{P}{16\pi D} \frac{3+\nu}{1+\nu}$$

Nyt saadaan taipumalle ja jännitysresultanteille tulokset

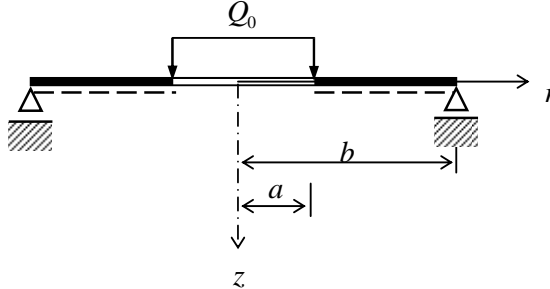
$$\begin{aligned}
w(r) &= \frac{Pa^2}{D} \frac{1}{16\pi} \left[\frac{3+\nu}{1+\nu} \left(1 - \frac{r^2}{a^2}\right) - 2 \frac{r^2}{a^2} \ln \frac{a}{r} \right], \\
M_r(r) &= \frac{P}{4\pi} (1+\nu) \ln \frac{a}{r}, \\
M_\phi(r) &= \frac{P}{4\pi} [1 - \nu + (1+\nu) \ln \frac{a}{r}], \\
Q_r(r) &= -\frac{P}{a} \frac{1}{2\pi} \frac{a}{r}.
\end{aligned}$$

Oheisissa kuvissa (a), (b) ja (c) on esitetty taipuman, taivutusmomenttien ja leikkausvoiman kuvaajat, kun Poissinin vakio $\nu = 0,3$.



Tehtävä 3.3³:

Oheinen rengaslaatta on sisäreunaltaan kuormitettu tasaisella viivakuormalla Q_0 ja ulkoreunaltaan vapaasti tuettu. Määritä taipuman lauseke.



Ratkaisu:

Koska laattaa ei kuormita jakautunut kuorma ($q=0$) on yksityisratkaisu ja sitä vastaavat johdannaisuuret nolliä ts. $\bar{w} = \bar{\varphi}_r = \bar{M}_r = \bar{M}_\phi = \bar{Q}_r = 0$. Kun valitaan $r_0 = b$, ympyrärengaslaatan integrointivakoiden avulla lausuttu ratkaisu saa muodon

$$w(r) = C_1 + C_2 r^2 + C_3 \ln \frac{r}{b} + C_4 r^2 \ln \frac{r}{b},$$

$$\varphi_r(r) = 2C_2 r + \frac{C_3}{r} + C_4 r (2 \ln \frac{r}{b} + 1),$$

$$M_r(r) = -D \left\{ 2(1+\nu)C_2 - \frac{1-\nu}{r^2} C_3 + [2(1+\nu) \ln \frac{r}{b} + (3+\nu)] C_4 \right\},$$

$$Q_r(r) = -\frac{4D}{r} C_4.$$

Reunaehdot laatan reunoilla ovat: $M_r(a) = 0$, $Q_r(a) = -Q_0$, $w(b) = 0$ ja $M_r(b) = 0$.

$$M_r(a) \equiv -D \left\{ 2(1+\nu)C_2 - \frac{1-\nu}{a^2} C_3 + [2(1+\nu) \ln \frac{a}{b} + (3+\nu)] C_4 \right\} = 0,$$

$$Q_r(a) \equiv -\frac{4D}{a} C_4 = -Q_0,$$

$$w(b) \equiv C_1 + C_2 b^2 = 0,$$

$$M_r(b) \equiv -D \left[2(1+\nu)C_2 - \frac{1-\nu}{b^2} C_3 + (3+\nu)C_4 \right] = 0.$$

Toisesta yhtälöstä saadaan aluksi

$$C_4 = \frac{Q_0 a}{4D},$$

³ Tämä sama tehtävä on käsitelty hieman perusteellisemmin luentomonisteessa.

jonka jälkeen ensimmäinen ja neljäs yhtälö saavat muodon

$$-2(1+\nu)C_2 + \frac{1-\nu}{a^2}C_3 = [2(1+\nu)\ln\frac{a}{b} + (3+\nu)]\frac{Q_0a}{4D},$$

$$-2(1+\nu)C_2 + \frac{1-\nu}{b^2}C_3 = (3+\nu)\frac{Q_0a}{4D}.$$

Vähentämällä nämä yhtälöt puolittain saadaan

$$\frac{b^2-a^2}{a^2b^2}(1-\nu)C_3 = 2(1+\nu)\ln\frac{a}{b}\frac{Q_0a}{4D} \Rightarrow C_3 = \frac{Q_0a}{2D}\frac{1+\nu}{1-\nu}\frac{a^2b^2}{b^2-a^2}\ln\frac{a}{b}.$$

Saadaa edelleen

$$C_2 = \frac{1}{2b^2}\frac{1-\nu}{1+\nu}C_3 - \frac{3+\nu}{1+\nu}\frac{Q_0a}{8D} = -\frac{Q_0a}{8D}\left(\frac{3+\nu}{1+\nu} - \frac{2a^2}{b^2-a^2}\ln\frac{a}{b}\right)$$

ja

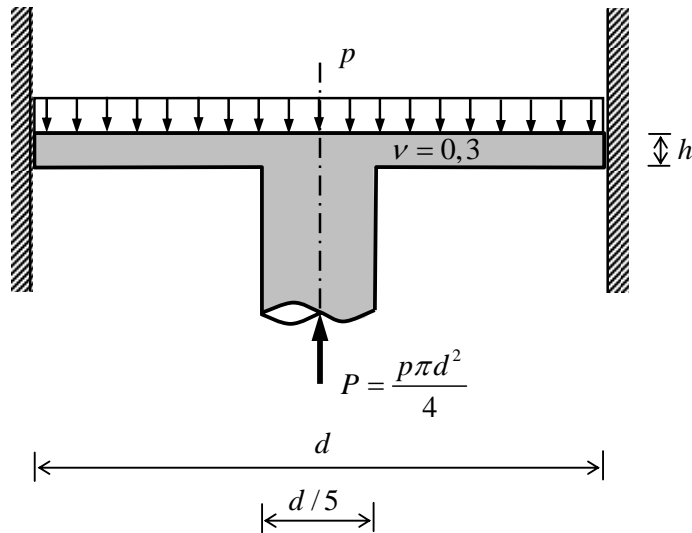
$$C_1 = -C_2b^2 = \frac{Q_0ab^2}{8D}\left(\frac{3+\nu}{1+\nu} - \frac{2a^2}{b^2-a^2}\ln\frac{a}{b}\right).$$

Sijoittamalla saadut integrointivakioiden arvot taipuman lausekkeeseen saadaan tulos

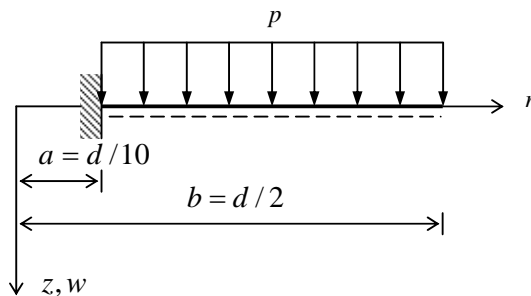
$$\begin{aligned} w(r) &= C_1 + C_2r^2 + C_3\ln\frac{r}{b} + C_4r^2\ln\frac{r}{b} \\ &= \frac{Q_0a}{8D}\left[\left(\frac{3+\nu}{1+\nu} - \frac{2a^2}{b^2-a^2}\ln\frac{a}{b}\right)(b^2-r^2) + 4\frac{1+\nu}{1-\nu}\frac{a^2b^2}{b^2-a^2}\ln\frac{a}{b}\ln\frac{r}{b} + 2r^2\ln\frac{r}{b}\right]. \end{aligned}$$

Tehtävä 3.4:

Oheista ympyränmuotoista levymäistä mäntää kuormittaa painekuorma p . Määritä suurin männässä vaikuttava normaalijännitys σ_{\max} ja suurin taipuma w_{\max} otaksamalla mäntä ympyrärengaslaataksi, joka on ulko-reunaltaan vapaa ja sisäreunaltaan jäykästi kiinnitetty. Laatan kimmo-moduuli on E ja Poissonin vakio on $\nu = 0,3$.



Ratkaisu:



Tasaisella kuormalla kuormitetun ympyrärengaslaatan yleiset ratkaisut:

$$w(r) = C_1 + C_2 r^2 + C_3 \ln \frac{r}{a} + C_4 r^2 \ln \frac{r}{a} + \frac{1}{64} \frac{p}{D} r^4, \quad (1)$$

$$\varphi_r(r) = 2C_2 r + \frac{C_3}{r} + C_4 r (2 \ln \frac{r}{a} + 1) + \frac{1}{16} \frac{p}{D} r^3, \quad (2)$$

$$M_r(r) = -D \left\{ 2(1+\nu)C_2 - \frac{1-\nu}{r^2} C_3 + [2(1+\nu) \ln \frac{r}{a} + (3+\nu)] C_4 \right\} - \frac{3+\nu}{16} p r^2, \quad (3)$$

$$Q_r(r) = -\frac{4D}{r} C_4 - \frac{1}{2} p r. \quad (4)$$

Reunaehdot:

$$w(a) = C_1 + C_2 a^2 + \frac{1}{64} \frac{p}{D} a^4 = 0, \quad (5)$$

$$\varphi_r(a) = 2C_2 a + \frac{C_3}{a} + C_4 a + \frac{1}{16} \frac{p}{D} a^3 = 0, \quad (6)$$

$$M_r(b) = -D \left\{ 2(1+\nu)C_2 - \frac{1-\nu}{b^2} C_3 + [2(1+\nu) \ln \frac{b}{a} + (3+\nu)] C_4 \right\} - \frac{3+\nu}{16} p b^2 = 0, \quad (7)$$

$$Q_r(b) = -\frac{4D}{b} C_4 - \frac{1}{2} p b = 0 \Rightarrow C_4 = -\frac{p b^2}{8D}.$$

Ottamalla huomioon, että $a = d/10$, $b = d/2$ ja $\nu = 0.3$, saadaan yhtälöt (6) ja (7) muotoon

$$\frac{d}{5} C_2 + \frac{10}{d} C_3 = \frac{49}{16000} \frac{p d^3}{D} \approx 0.003063 \frac{p d^3}{D},$$

$$-2.6 C_2 + \frac{2.8}{d^2} C_3 = -0.182329 \frac{p d^2}{D},$$

jonka ratkaisu on:

$$C_1 = -0.0006913 \frac{p d^4}{D}, \quad C_2 = 0.068971 \frac{p d^2}{D}, \quad C_3 = -0.001073 \frac{p d^4}{D}.$$

Yhtälöstä (5) saadaan tämän jälkeen.

Taipuman lauseke:

$$w(r) = -0.0006913 \frac{p d^4}{D} + 0.068971 r^2 \frac{p d^2}{D} - 0.001073 \frac{p d^4}{D} \ln \frac{10r}{d} - \frac{p d^2}{32D} r^2 \ln \frac{10r}{d} + \frac{1}{64} \frac{p}{D} r^4,$$

$$w(r) = (-0.0006913 + 0.068971 \left(\frac{r}{d}\right)^2 - 0.001073 \ln \frac{10r}{d} - \frac{1}{32} \left(\frac{r}{d}\right)^2 \ln \frac{10r}{d} + \frac{1}{64} \left(\frac{r}{d}\right)^4) \frac{p d^4}{D}.$$

Männän suurin taipuma esiintyy ympyrärengaslaatan ulkoreunalla:

$$\underline{\underline{w_{\max}}} = w\left(\frac{d}{2}\right) = 0.003227 \frac{p d^4}{D} = \underline{\underline{0.03524 \frac{p d^4}{E h^3}}}. \quad \left(D = \frac{E h^3}{12(1-\nu^2)}\right)$$

Taivutusmomentin lauseke:

$$M_r(r) = (-0.0762 - 0.0007511(\frac{d}{r})^2 + 0.08125 \ln \frac{10r}{d} - 0.20625(\frac{r}{d})^2) pd^2.$$

Itseisarvoltaan suurin taivutusmomentti esiintyy ympyrärengaslaatan sisäreunalla:

$$M_{r,\max} = M_r(\frac{d}{10}) = -0.15337 pd^2.$$

Itseisarvoltaan suurin normaalijännitys esiintyy myös ympyrärengaslaatan sisäreunalla, laatan ala- ja yläpinnalla:

$$\underline{\underline{\sigma_{\max}}} = \sigma_{r,\max} = \sigma_r(-\frac{h}{2}) = \frac{12M_{r,\max}}{h^3}(-\frac{h}{2}) = \underline{\underline{0.92024 \frac{pd^2}{h^2}}}. \text{ (vetoa yläpinnalla)}$$

Reunaehdoista $Q_r(\frac{a}{4}) = 0$, $M_r(\frac{a}{4}) = 0$, $w(a) = 0$ ja $M_r(a) = 0$ seuraa yhtälöryhmä

$$Q_r(\frac{a}{4}) \equiv -\frac{16D}{a} C_4 - \frac{1}{8} q_0 a = 0,$$

$$M_r(\frac{a}{4}) \equiv -D\{2(1+\nu)C_2 - 16\frac{1-\nu}{a^2}C_3 + [2(1+\nu)\ln\frac{1}{4} + 3+\nu]C_4\} - \frac{3+\nu}{256} q_0 a^2 = 0,$$

$$w(a) \equiv C_1 + C_2 a^2 + \frac{1}{64} \frac{q_0}{D} a^4 = 0,$$

$$M_r(a) \equiv -D[2(1+\nu)C_2 - \frac{1-\nu}{a^2}C_3 + (3+\nu)C_4] - \frac{3+\nu}{16} q_0 a^2 = 0,$$

jota ratkaistaan alla

$$C_4 = -\frac{1}{128} \frac{q_0 a^2}{D}$$

$$\begin{cases} -2(1+\nu)C_2 + 16\frac{1-\nu}{a^2}C_3 = -[4(1+\nu)\ln\frac{1}{4} + 3+\nu]\frac{1}{256} \frac{q_0 a^2}{D} \\ -2(1+\nu)C_2 + \frac{1-\nu}{a^2}C_3 = \frac{21+7\nu}{128} \frac{q_0 a^2}{D} \end{cases}$$

$$\Rightarrow C_3 = -\frac{1}{1-\nu} \left[\frac{4}{15} (1+\nu) \ln\frac{1}{4} + 3+\nu \right] \frac{1}{256} \frac{q_0 a^4}{D}$$

$$\Rightarrow C_2 = \frac{1}{1+\nu} \left[-\frac{1-\nu}{2a^2} C_3 + \frac{21+7\nu}{256} \frac{q_0 a^2}{D} \right] = \left(\frac{2}{15} \ln\frac{1}{4} + \frac{15}{2} \frac{3+\nu}{1+\nu} \right) \frac{1}{256} \frac{q_0 a^2}{D}$$

Ratkaisu on siis

$$C_1 = \left[\frac{2}{15} \ln\frac{1}{4} + \frac{37+7\nu}{2(1+\nu)} \right] \frac{1}{256} \frac{q_0 a^4}{D} \approx 0,0580220 \frac{q_0 a^4}{D},$$

$$C_2 = -\left(\frac{2}{15} \ln\frac{1}{4} + \frac{15}{2} \frac{3+\nu}{1+\nu} \right) \frac{1}{256} \frac{q_0 a^2}{D} \approx -0,0736470 \frac{q_0 a^2}{D},$$

$$C_3 = -\left(\frac{4}{15} \frac{1+\nu}{1-\nu} \ln\frac{1}{4} + \frac{3+\nu}{1-\nu} \right) \frac{1}{256} \frac{q_0 a^4}{D} \approx -0,0157334 \frac{q_0 a^4}{D},$$

$$C_4 = -\frac{1}{128} \frac{q_0 a^2}{D} \approx -0,0078125 \frac{q_0 a^2}{D}.$$

Sijoittamalla integrointivakioiden arvot taipuman ja taivutusmomenttien lausekkeisiin, saadaan:

$$w(r) = \left[0,0580220 - 0,0736470 \left(\frac{r}{a}\right)^2 - 0,0157334 \ln\frac{r}{a} - 0,0078125 \left(\frac{r}{a}\right)^2 \ln\frac{r}{a} + 0,015625 \left(\frac{r}{a}\right)^4 \right] \frac{q_0 a^4}{D}$$

$$M_r(r) = [0,21726 - 0,011013\left(\frac{a}{r}\right)^2 + 0,020313\ln\frac{r}{a} - 0,20625\left(\frac{r}{a}\right)^2]q_0a^2,$$

$$M_\phi(r) = [0,20633 + 0,011013\left(\frac{a}{r}\right)^2 + 0,020313\ln\frac{r}{a} - 0,11875\left(\frac{r}{a}\right)^2]q_0a^2.$$

Lasketaan arvoja:

r/a	$wD/(q_0a^4)$	$M_r/(q_0a^2)$	$M_\phi/(q_0a^2)$
0,25	0,0760	0	0,3470
0,375	0,0645	0,0900	0,2480
0,5	0,0528	0,1076	0,2066
0,625	0,0405	0,0990	0,1786
0,75	0,0273	0,0758	0,1533
0,875	0,0137	0,0423	0,1271
1	0	0	0,0986

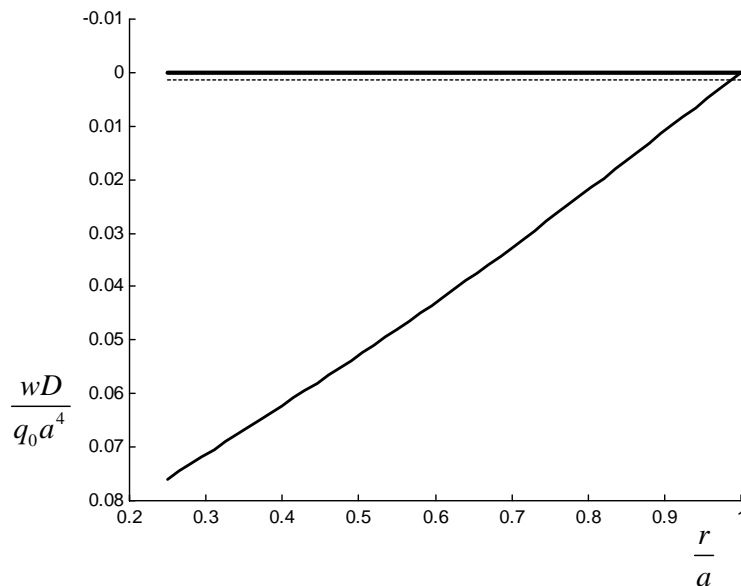
Kuvaajat ovat alla. Niistä nähdään, että

$$\underline{\underline{w_{\max} \approx 0,076 \frac{q_0a^4}{D}}}$$

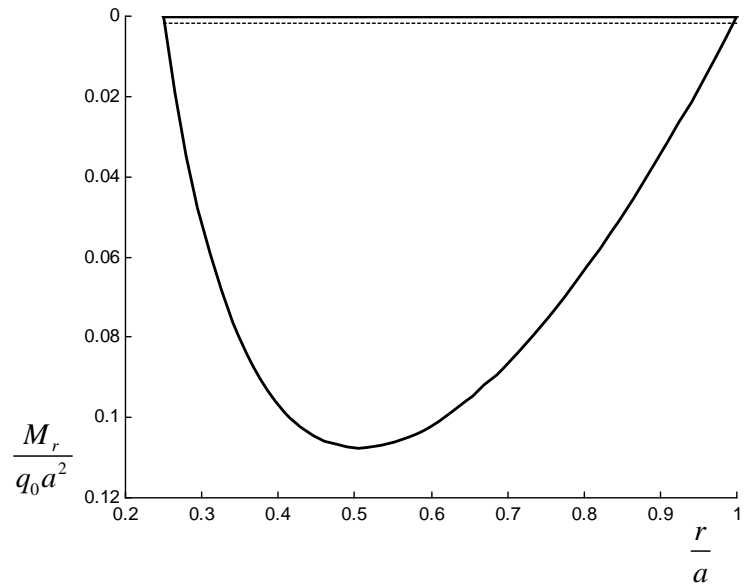
$$\underline{\underline{M_{r,\max} \approx 0,108q_0a^2}}$$

$$\underline{\underline{M_{\phi,\max} \approx 0,347q_0a^2}}$$

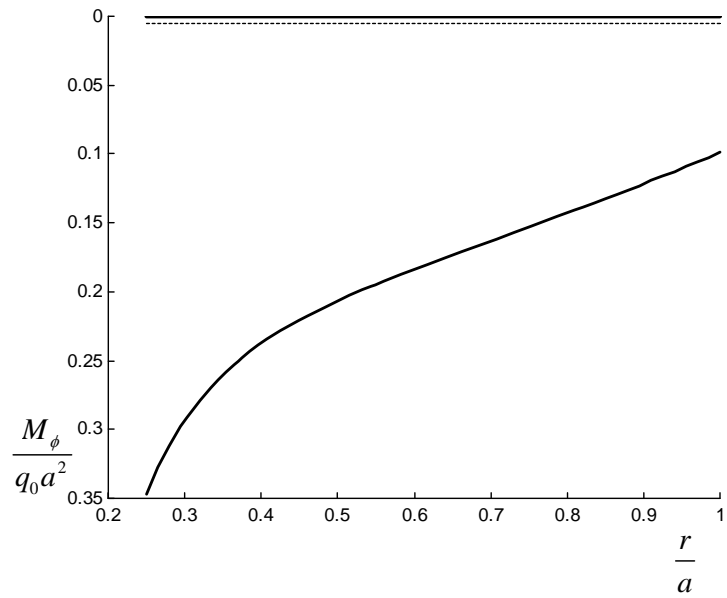
Taipuma:



Taivutusmomentti M_r :



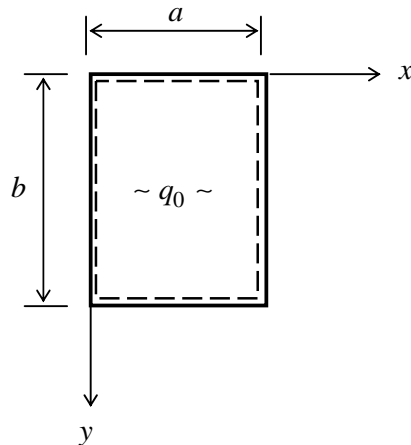
Taivutusmomentti M_ϕ :



6. Laattojen ratkaiseminen Fourierin sarjojen avulla

Tehtävä 6.1⁴:

Vapaasti tuettu suorakaidelaatta, jota kuormittaa tasainen kuorma. Määritetään Navier'n menettelyllä kaavat laatan taipuman ja taivutusmomentin M_y laskemiseksi laatan keskipisteessä. Lasketaan niiden arvot sivusuhteen a/b arvoilla 1 ja 2 ottamalla sarjaan 5×5 termiä, kun Poissonin vakio on $\nu = 0,3$.



Ratkaisu:

Kuorman sarjan kertoimet:

$$q_{ij} = \frac{4}{ab} \int_0^a \int_0^b q(x, y) \sin \alpha_i x \sin \beta_j y dx dy = \frac{4q_0}{ab} \int_0^a \int_0^b \sin \alpha_i x \sin \beta_j y dx dy$$

$$= \frac{4q_0}{ab} \left[\frac{\cos \alpha_i x}{\alpha_i} \right]_0^a \left[\frac{\cos \beta_j y}{\beta_j} \right]_0^b = \frac{4q_0}{ab \alpha_i \beta_j} (1 - \cos \alpha_i a)(1 - \cos \beta_j b) = \frac{4q_0}{\pi^2 ij} (1 - \cos i\pi)(1 - \cos j\pi)$$

Nähdään, että $q_{ij} = 0$, kun i ja j saavat parillisia arvoja. Parittomilla arvoilla i ja j saadaan

$$q_{ij} = \frac{16q_0}{ij\pi^2}, \quad (i, j = 1, 3, 5, \dots)$$

Taipuman sarjan kertoimet:

$$w_{ij} = \frac{q_{ij}}{D(\alpha_i^2 + \beta_j^2)^2} = \frac{16q_0}{ijD\pi^2(\alpha_i^2 + \beta_j^2)^2} = \frac{16}{\pi^6} \frac{1}{ij \left[i^2 \left(\frac{b}{a}\right)^2 + j^2 \right]^2} \frac{q_0 b^4}{D}, \quad (i, j = 1, 3, 5, \dots)$$

⁴ Tämä sama tehtävä on käsitelty hieman perusteellisemmin luentomonisteessa.

Taipuma w ja taivutusmomentti M_y laatan kesipisteessä:

$$w\left(\frac{a}{2}, \frac{b}{2}\right) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n w_{ij} \sin \frac{\alpha_i a}{2} \sin \frac{\beta_j b}{2}$$

$$= \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n w_{ij} \sin \frac{i\pi}{2} \sin \frac{j\pi}{2} = \frac{q_0 b^4}{D} \frac{16}{\pi^6} \sum_{i=1,3,\dots}^n \sum_{j=1,3,\dots}^n \frac{\sin \frac{i\pi}{2} \sin \frac{j\pi}{2}}{ij \left[\left(\frac{b}{a}\right)^2 i^2 + j^2 \right]^2}$$

$$M_y\left(\frac{a}{2}, \frac{b}{2}\right) = D \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n w_{ij} (\nu \alpha_i^2 + \beta_j^2) \sin \frac{\alpha_i a}{2} \sin \frac{\beta_j b}{2} = \frac{D}{b^2} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n w_{ij} \pi^2 \left[i^2 \nu \left(\frac{b}{a}\right)^2 + j^2 \right] \sin \frac{i\pi}{2} \sin \frac{j\pi}{2}$$

$$= q_0 b^2 \sum_{i=1,3,\dots}^n \sum_{j=1,3,\dots}^n \frac{16}{\pi^4} \frac{[i^2 \nu \left(\frac{b}{a}\right)^2 + j^2]}{ij \left[\left(\frac{b}{a}\right)^2 i^2 + j^2 \right]^2} \sin \frac{i\pi}{2} \sin \frac{j\pi}{2}$$

Kummankin summan termien lukumääräksi on otettu n .

Lasketaan ko. suureet sivusuhteen a/b arvoilla 1 ja 2 ottamalla sarjaan 5×5 termiä.

Sivusuhte $a/b = 1$:

$$w\left(\frac{a}{2}, \frac{b}{2}\right) = \frac{q_0 b^4}{D} \frac{16}{\pi^6} \sum_{i=1,3,\dots}^n \sum_{j=1,3,5}^n \frac{\sin \frac{i\pi}{2} \sin \frac{j\pi}{2}}{ij (i^2 + j^2)^2} \approx 0,004064 \frac{q_0 b^4}{D}$$

$$M_y\left(\frac{a}{2}, \frac{b}{2}\right) = q_0 b^2 \sum_{i=1,3,\dots}^n \sum_{j=1,3,\dots}^n \frac{16}{\pi^4} \frac{i^2 \nu + j^2}{ij (i^2 + j^2)^2} \sin \frac{i\pi}{2} \sin \frac{j\pi}{2} \approx 0,0482 q_0 b^2$$

Sivusuhte $a/b = 1$:

$$w\left(\frac{a}{2}, \frac{b}{2}\right) = \frac{q_0 b^4}{D} \frac{16}{\pi^6} \sum_{i=1,3,\dots}^n \sum_{j=1,3,5}^n \frac{\sin \frac{i\pi}{2} \sin \frac{j\pi}{2}}{ij (i^2/4 + j^2)^2} \approx 0,010139 \frac{q_0 b^4}{D}$$

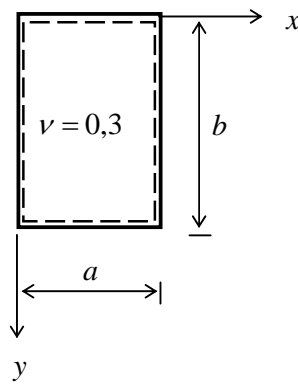
$$M_y\left(\frac{a}{2}, \frac{b}{2}\right) = q_0 b^2 \sum_{i=1,3,\dots}^n \sum_{j=1,3,\dots}^n \frac{16}{\pi^4} \frac{i^2 \nu/4 + j^2}{ij (i^2/4 + j^2)^2} \sin \frac{i\pi}{2} \sin \frac{j\pi}{2} \approx 0,1023 q_0 b^2$$

Tehtävä 6.2:

Oheista vapaastituettua suorakaidelaattaa kuormittaa x -akselin suunnassa hydrostaattisesti jakautunut kuorma

$$q(x, y) = \frac{q_0 x}{a}.$$

Laatan taivutusjäykkyys on D ja Poissonin vakio $\nu = 0,3$. Määritä Navierin menetelmällä (a) taipuman $w(x, y)$ ja taivutusmomentin $M_x(x, y)$ lausekkeet. Laske myös (b) taipuman ja taivutusmomentin M_x arvot laatan keskipisteessä, kun kysymyksessä on neliölaatta ($a = b$). Käytä sarjakehitelmässä 5×5 termiä.



Ratkaisu:

Taipuman ja kuorman kaksoissinisarjat:

$$w(x, y) = \sum_{i=1}^{\infty} \sum_{j=1}^{\infty} w_{ij} \sin \alpha_i x \sin \beta_j y,$$

$$q(x, y) = \sum_{i=1}^{\infty} \sum_{j=1}^{\infty} q_{ij} \sin \alpha_i x \sin \beta_j y,$$

missä $\alpha_i = i\pi/a$, $\beta_j = j\pi/b$. Taipuman sarja toteuttaa automaattisesti vapaasti tuetun laatan reunaehdot eli $w = 0$ kaikilla reunoilla, $\partial^2 w / \partial y^2 = 0$ x -akselin suuntaisilla reunoilla ja $\partial^2 w / \partial x^2 = 0$ y -akselin suuntaisilla reunoilla. Kuorman sarjan kertoimilla on lauseke

$$q_{ij} = \frac{4}{ab} \int_0^a \int_0^b \frac{q_0 x}{a} \sin \alpha_i x \sin \beta_j y \, dx dy = \frac{4q_0}{a^2 b} \int_0^a x \sin \alpha_i x \, dx \int_0^b \sin \beta_j y \, dy,$$

missä

$$\int_0^a x \sin \alpha_i x dx = \left| -\frac{x}{\alpha_i} \cos \alpha_i x - \int_0^a -\frac{1}{\alpha_i} \cos \alpha_i x dx \right.$$

$$= -\frac{a}{\alpha_i} \cos \alpha_i a + \left| \frac{1}{\alpha_i^2} \sin \alpha_i x \right|_0^a = -\frac{a^2}{i\pi} \overbrace{\cos i\pi}^{(-1)^i} = \frac{(-1)^{i+1} a^2}{i\pi},$$

$$\int_0^b \sin \beta_j y dy = -\frac{b}{j\pi} \left| \cos \frac{j\pi y}{b} \right|_0^b = -\frac{b}{j\pi} (\cos j\pi - 1) = \begin{cases} \frac{2b}{j\pi}, & \text{kun } j \text{ pariton} \\ 0, & \text{kun } j \text{ parillinen} \end{cases}$$

Kuorman sarjan kertoimet ovat:

$$q_{ij} = \frac{4q_0}{a^2 b} \frac{(-1)^{i+1} a^2}{i\pi} \frac{2b}{j\pi} = \frac{(-1)^{i+1} 8q_0}{ij\pi^2}, \quad \text{kun } j \text{ on pariton.}$$

Kun j on pariton, saadaan taipuman sarjan kertoimille

$$w_{ij} = \frac{q_{ij}}{D(\alpha_i^2 + \beta_j^2)^2} = \frac{(-1)^{i+1} 8q_0}{ij\pi^2} \frac{1}{D[(\frac{i\pi}{a})^2 + (\frac{j\pi}{b})^2]^2} = \frac{(-1)^{i+1} 8}{ij[(\frac{i}{a})^2 + (\frac{j}{b})^2]^2 \pi^6} \frac{q_0}{D}$$

ja taipuman sarjaksi saadaan

$$w(x, y) = \sum_{i=1}^{\infty} \sum_{j=1,3,\dots}^{\infty} \frac{(-1)^{i+1} 8}{ij[(\frac{i}{a})^2 + (\frac{j}{b})^2]^2 \pi^6} \frac{q_0}{D} \sin \frac{i\pi x}{a} \sin \frac{j\pi y}{b}.$$

Taivutusmomentille $M_x(x, y)$ saadaan

$$M_x(x, y) = -D \left(\frac{\partial^2 w}{\partial x^2} + \nu \frac{\partial^2 w}{\partial y^2} \right) = D \sum_{i=1}^{\infty} \sum_{j=1,3,\dots}^{\infty} w_{ij} (\alpha_i^2 + \nu \beta_j^2) \sin \alpha_i x \sin \beta_j y.$$

Lasketaan taipuman ja taivutusmomentin arvot laatan keskipisteessä, kun $a = b$ ja sarja-kehitemässä 5×5 termiä.

Taipuma:

$$\underline{\underline{w\left(\frac{a}{2}, \frac{a}{2}\right)}} = \sum_{i=1}^5 \sum_{j=1,3,\dots}^5 \frac{(-1)^{i+1} 8}{ij(i^2 + j^2)^2 \pi^6} \frac{q_0 a^4}{D} \sin \frac{i\pi}{2} \sin \frac{j\pi}{2} \approx 0.002032 \frac{q_0 a^4}{D}.$$

Taivutusmomentti:

$$\underline{\underline{M_x\left(\frac{a}{2}, \frac{a}{2}\right)}} = \sum_{i=1}^5 \sum_{j=1,3,\dots}^5 \frac{(-1)^{i+1} 8(i^2 + \nu j^2)}{ij(i^2 + j^2)^2 \pi^4} q_0 a^2 \sin \frac{i\pi}{2} \sin \frac{j\pi}{2} \approx 0.024117 q_0 a^2.$$